



## RCMB132-01

Allstromsensitives Differenzstrom-Überwachungsmodul zur Messung von Gleich- und Wechselströmen bis  $\pm 100$  mA



## Bestimmungsgemäße Verwendung

Das allstromsensitive Differenzstrom-Überwachungsmodul überwacht elektrisch geerdete Stromversorgungen bis 300 V und angeschlossene Verbraucher bis zu Nennströmen von 32 A auf Ableit- und Fehlerströme. Das Modul ist für den Einbau in Verteilungseinrichtungen wie PDUs (Power Distribution Units), Abgangskästen oder Mehrfachsteckdosen konzipiert und wird mit DC 12...24 V versorgt.

Eine andere oder darüber hinausgehende Benutzung gilt als nicht bestimmungsgemäß.

## Sicherheitshinweise allgemein

Bestandteil der Gerätedokumentation sind neben diesem Handbuch die beiliegenden „Sicherheitshinweise für Bender-Produkte“.

**Montage, Anschluss und Inbetriebnahme nur durch Elektrofachkraft!** Beachten Sie unbedingt die bestehenden Sicherheitsvorschriften.



### *Das Signalwort*

*bezeichnet eine Gefährdung mit einem hohen Risikograd, die, wenn sie nicht vermieden wird, den Tod oder eine schwere Verletzung zur Folge hat.*



*Dieses Symbol bezeichnet Informationen, die Ihnen bei der optimalen Nutzung des Produktes behilflich sein sollen.*

## Lieferumfang

1 RCMB132-01

2 vierpolige Stecker (Phoenix Contact, PTSM 0,5/4-P-2,5)

1 Abdeckstopfen zum Schutz einer offenen Buchse

## Gerätemerkmale

- Allstromsensitive Ableit- und Fehlerstromüberwachung zur vorbeugenden Instandhaltung
- Hohe Auflösung zur Realisierung der Geräteableitstrom-Überwachung
- Messwert- und Alarm-Übertragung über Modbus RTU (RS-485)
- Frequenzbereich DC...2 kHz
- Kompakte Bauform zur Überwachung von Nennlasten bis  $I_n = 32$  A
- Geringe Laststromempfindlichkeit durch vollgeschirmten Messstromwandler
- Kontinuierliche Anschlussüberwachung des Messstromwandlers
- Integrierte Testfunktion
- Versorgungsspannung DC 12...24 V

## Funktionsbeschreibung

Das RCMB132-01 dient der Messung von Differenzströmen und der Ausgabe der Werte über eine Schnittstelle. Die Messung des Differenzstromes erfolgt allstromsensitiv. Dabei wird der Effektivwert (rms) aus der im Differenzstrom enthaltenen DC-Komponente sowie der unter 2000 Hz liegenden Wechselstromkomponente gebildet. Das RCMB132-01 überprüft kontinuierlich den Anschluss des internen Messstromwandlers.

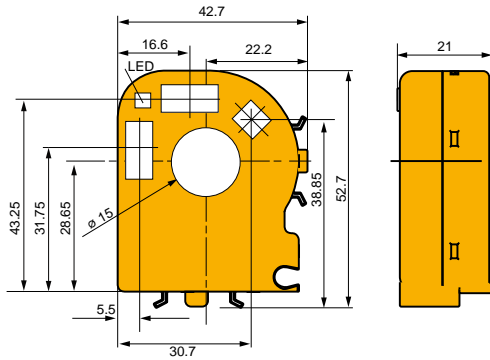
Über die RS-485-Schnittstelle:

- wird ein zum Effektivwert proportionales Signal übertragen (Messwertaktualisierung alle 180 ms)
- werden Alarmmeldungen signalisiert
- werden Ansprechwerte konfiguriert
- kann ein Funktionstest ausgelöst werden

Die vorhandenen Schaltausgänge S1 und S2 schalten bei Überschreitung des jeweils eingestellten Ansprechwertes oder einem Funktionsfehler in den Alarmzustand.

**i** Beim Schalten von S2 (rms) wird gleichzeitig auch S1 (DC) geschaltet.

**Maßbild**



Alle Angaben in mm

**Montage und Anschluss**



**GEFAHR** eines elektrischen Schlages!  
Vorhandene **Schutzleiter** und niederohmige Leiterschleifen **dürfen grundsätzlich nicht durch den**

**Messtromwandler geführt werden!**  
Durch die verwendete allstromsensitive Messtechnik könnten sonst hohe Ströme in die Leiterschleife induziert werden.



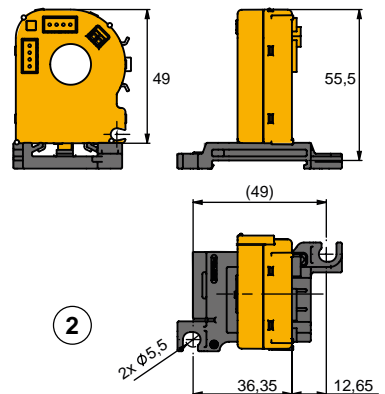
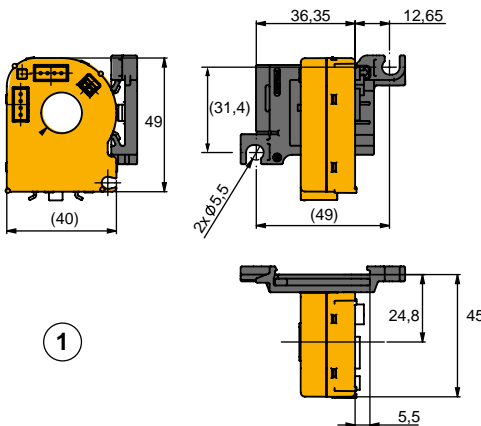
Die Standard-Modbusadresse des Überwachungsmoduls ist 100. Werden mehrere Überwachungsmodule in einer Anlage verbaut, sollten vor der gemeinsamen Inbetriebnahme am Bus die Modbusadressen eingestellt werden.



Primärleiter müssen so isoliert sein, dass sie für die Bemessungsspannung die Funktion der Basis-Isolierung erfüllen.

**HutschieneMontage**

Montage mit Montagefuß MCCT20 (Zubehör, siehe Bestellangaben)

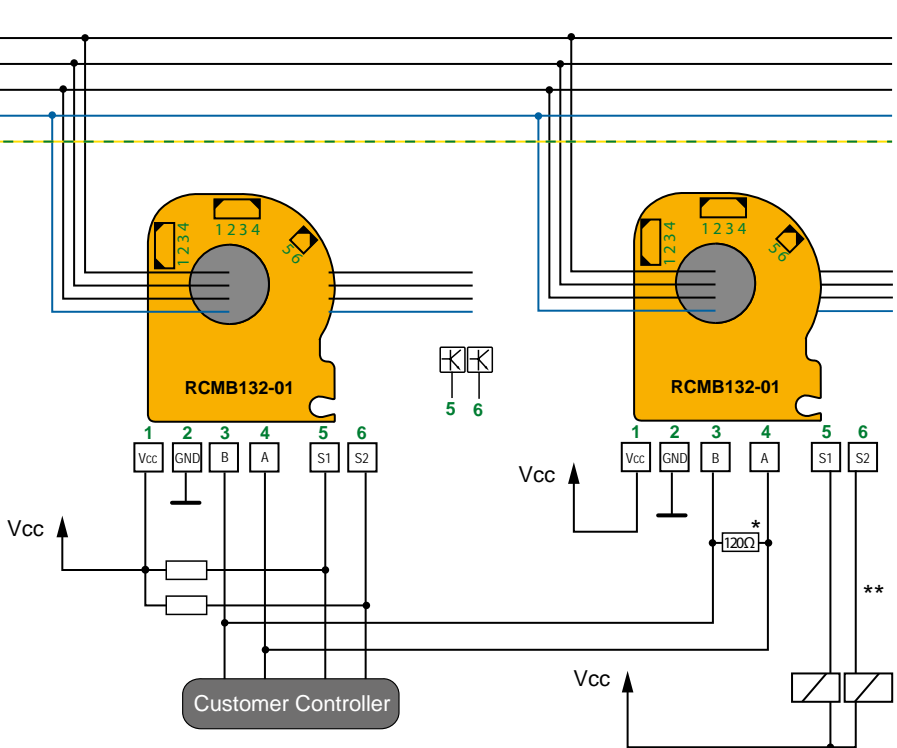


## Pinbelegung

Pin	Name	Beschreibung
X1, Y1	Vcc	Spannungsversorgung (DC 12...24 V)
X2, Y2	GND	Masse
X3, Y3	B	RS-485-B
X4, Y4	A	RS-485-A
Z5	S1	Schaltausgang 1 (DC)
Z6	S2	Schaltausgang 2 (rms)

Die beiden vierpoligen Anschlüsse **X** und **Y** sind als Kombinationen aus Buchse und Stecker ausgeführt, der zweipolige Anschluss **Z** als Push-in-Klemme.

## Anschlussbild (Beispiel)



\* Abschlusswiderstand 120 Ω muss nur beim letzten Gerät in der Kette des RS-485-Busses gesetzt werden.

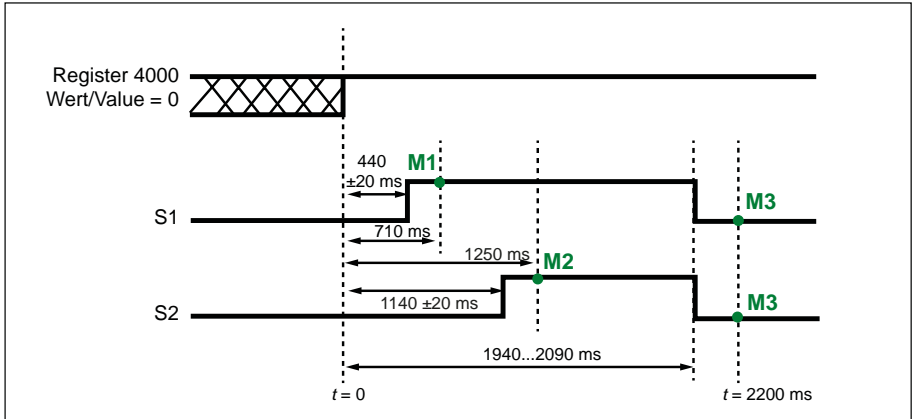
**Timingdiagramm „Funktionstest“** erforderlich.

\*\* Eine externe Schutzbeschriftung ist insbesondere bei induktiven Lasten

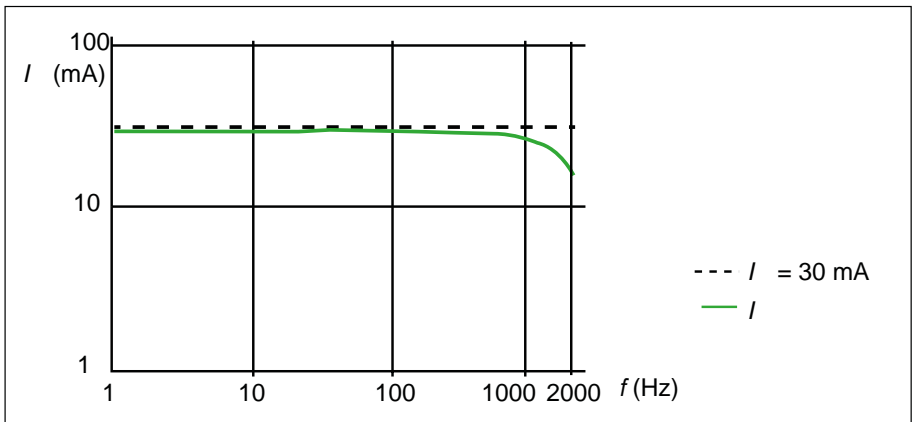
Sobald erkannt ist, dass Register 4000 den Wert 0 hat, beginnt die Zeitmessung mit  $t = 0$ .

M1...3 im Timingdiagramm sind die Zeitpunkte, zu denen eine übergeordnete Steuerung während des Funktionstests prüfen kann und sollte, dass die Schaltausgänge S1...2 tatsächlich unabhängig voneinander schalten. Mögliche Ursachen für einen fehlgeschlagenen Funktionstest:

- S... ist permanent mit GND verbunden
- S... ist permanent mit Vcc verbunden
- Kurzschluss zwischen S1 und S2



**Frequenzgang bei Sollwert  $I_{\Delta} = 30$  mA**



Gestrichelt:  $I_{\Delta}$  (Sollwert)

Grün:  $I$  (Messwert)

## Übersicht der Modbusregister

Unterstützte Function codes:

0x03	Read Holding Registers
0x04	Read Input Registers
0x06	Write Single Register
0x10	Write Multiple Registers

Eigenschaften der Register:

RO	Read Only
WO	Write Only
RW	Read and Write

„Broadcast“ (Adresse „0“): Aktion ausführen, keine Antwort senden. Broadcast funktioniert nur bei Schreibbefehlen.

**i** Wenn es mehr als einen Slave am Bus gibt, darf eine Änderung der Busadresse auf keinen Fall per Broadcast angestoßen werden.

**i** Wird bei einem Schreibzugriff ein neuer Parameterwert gespeichert, so verzögert sich die Antwort des Überwachungsmoduls für eine maximale Zeit von 55 ms aufgrund des internen Speichervorgangs. In dieser Zeit ist keine Modbus-Kommunikation möglich. Bei mehreren Schreibzugriffen (Function Code 0x10, Write Multiple Registers) addieren sich die Zeiten.

## Messwerte und Status

Register	Eigen-schaft	Beschreibung	Format	Bemerkung/Einheit	Bereich
2000	RO	Messwert / $\Delta n_{rms}$	UINT16	x 0,1 mA	0...1000
2001	RO	Messwert / $\Delta n_{DC}$	UINT16	x 0,1 mA	0...1000
2002	RO	Statuswort 1 <sup>1)</sup>	UINT16	Bit	0...0xFFFF
2003	RO	Statuswort 2 <sup>2)</sup>	UINT16	Bit	0...0xFFFF
2004	RO	Version Applikationssoftware (dezimal)	UINT16	103dez = V1.03	0...0xFFFF
2005	RO	Version Kommunikations-API (dezimal)	UINT16	256dez = V2.56	0...0xFFFF
2006	RO	Version Software (dezimal)	UINT16	604dez = D0604	0...65535
2007	Reserviert				
2008	Reserviert				
2009	RO	Seriennummer	UINT32	HiWord	0...2 <sup>32</sup> -1
2010				LoWord	
2011	RO	Maximalmesswert / $\Delta n_{rms}$ <sup>3)</sup>	UINT16	x 0,1 mA	0...1000
2012 <sup>1)</sup>	RO	Maximalmesswert / $\Delta n_{DC}$ <sup>3)</sup>	UINT16	x 0,1 mA	0...1000
2013...2999	Reserviert				

<sup>3)</sup> Maximaler Messwert seit dem letzten Lesen von Register 2000 bzw. 2001

## 1) Statuswort 1

Status-Byte	Bit	Bedeutung	Wert
1	Bit 0	Status ERR_OUT	0 = Fehler, deaktiviert 1 = kein Fehler, aktiviert
	Bit 1	Status S1	0 = aus, deaktiviert, ausgelöst
	Bit 2	Status S2	1 = ein, aktiviert, nicht ausgelöst
	Bit 3	Reserviert	
	Bit 4	Ergebnis letzter Funktionstest	0 = kein Fehler 1 = gemessener Strom zu niedrig
	Bit 5...6	Reserviert	
	Bit 7	Sammelfehler	0 = kein Fehler 1 = Fehler
2	Bit 8...15	Reserviert	

## 2) Statuswort 2

Status-Byte	Bit	Bedeutung	Wert
3	Bit 0...7	Reserviert	
	Bit 8	RMS Messung Status	0 = RMS-Wert < Ansprechwert 1 = RMS-Wert > Ansprechwert
4	Bit 9	DC Messung Status	0 = DC-Wert < Ansprechwert 1 = DC-Wert > Ansprechwert
	Bit 10...15	Reserviert	

**Parameter**

**Dauer Schreibzugriff: 55 ms.**

Beim Schreiben wird zunächst noch der alte Wert gesendet. Erst danach erfolgt die Umstellung auf den neuen Wert.

Register	Eigen-schaft	Beschreibung	Format	Bemerkung/Einheit	Bereich
3000	RW	Ansprechwert / <sub>An,rms</sub>	UINT16	x 0,1 mA	3,5...100,0 mA
3001	RW	Ansprechwert / <sub>An,DC</sub>	UINT16	Beispiel: 300 = 30,0 mA	
3002	RW	Busadresse	UINT16		1...247
3003	RW	Baudrate	UINT16		0* = 19200 bps 1 = 9600 bps
3004	RW	Transmission Mode	UINT16		0* = 1-8-E-1; 1 = 1-8-0-1 2 = 1-8-N-2; (3 = 1-8-N-1)
3005...3999		Reserviert			

\* = Werkseinstellung

## Steuerung (Test, Reset, Modul finden)

Register	Eigen-schaft	Beschreibung	Format	Bemerkung/ Einheit	Bereich
4000	WO	Test & Reset	UINT16	Test = ca. 2 s (siehe Timingdiagramm Abb. 8–1)	0 = Start Funktionstest <b>ohne</b> Offset-messung 1 = Start Funktionstest <b>mit</b> Offset-messung <b>i Verbraucher müssen ab-geschaltet sein</b> 2 = Reset Messung 3 = Reset $\mu$ C
4001...4009	Reserviert				
4010	WO	Modul finden <sup>1)</sup>	UINT16	Blinkzeit der LED in s	1...30
4011...4019	Reserviert				
4020	WO	Reset auf Werksein-stellungen (FAC)	UINT16		0 = Reset Register 3000...3001 auf FAC 1 = Reset Register 3000...3004 auf FAC
4021...4999	Reserviert				

<sup>1)</sup> Voraussetzung: jedes Modul hat eine eindeutige Bus-Adresse. Beim Schreiben in Register 4010 wird genau ein Slave über seine Busadresse angesprochen und beginnt schnell zu blinken. Der Registerinhalt 4010 ist die Blinkdauer, die zur Suche dieses Moduls verwendet werden soll.

## Sonderanwendungen

Die folgenden Register können zur erweiterten Identifizierung und Adressierung der Module verwendet werden. Die drei möglichen Funktionen werden unter der Registerbeschreibung erläutert.

Mit dem in Register 60000 „Selektor“ geschriebenen Wert wird die auszuführende Aktion gewählt. Es wird stets „Selektor + Seriennummer + weitere Daten“ geschrieben (Function Code 0x10, Write Multiple Registers). Ausnahme: Lesen der Seriennummer in 60001...60002 mit Function Code 0x03 (Read Multiple Registers).

Register	Eigenschaft	Beschreibung	Format	Bemerkung/Einheit	Bereich
60000	WO	Selektor <sup>1)</sup>	UINT16		0 = Modul finden 1 = neue Busadresse setzen
60001...60002	RW <sup>2)</sup>	Seriennummer <sup>3)</sup>	UINT32		0...2 <sup>31</sup> -1
60003	WO	Data 1	UINT16	Selektor in 60000 bestimmt Inhalt	Selektor = 0: Blinkzeit LED 1...30 s Selektor = 1: Busadresse 1...247
60004...69999	Reserviert				



<sup>1)</sup> Register 60000 kann nur gemeinsam mit dem korrekten Registerinhalt aus 60001...60003 geschrieben werden. Die drei Register werden dabei als Erweiterung der Modbusadresse verwendet und nur derjenige Slave reagiert, dessen Modbusadresse und Seriennummer übereinstimmen.

<sup>2)</sup> **Schreiben:** Ein bestimmtes Modul ansprechen

Beim gemeinsamen Schreiben mit Register 60000 wird die werksseitige Seriennummer des Moduls aus Register 2009 eingetragen. Sie wird als Erweiterung der Busadresse angesehen, so dass nur das Modul mit genau dieser Seriennummer reagiert.

**Lesen:** Seriennummern vorhandener Module abfragen

Beim Lesen von Register 60001...60002 antwortet jedes Modul mit der angegebenen Modbusadresse nach einer zufälligen Verzögerungszeit. Sollten mehrere Module dieselbe Modbusadresse haben, werden durch unterschiedliche Verzögerungen gleichzeitige Antworten vermieden (Kollisionen führen zu crc-Fehlern). Der Master muss für das Lesen der Seriennummer eine Timeout-Zeit von 700 ms beachten, damit auch die letzte mögliche Antwort noch korrekt empfangen werden kann.

Während dieser Zeit speichert er alle eingegangenen Antworten.

<sup>3)</sup> **Die Seriennummer kann nicht geändert werden.** Der Schreibzugriff bezieht sich lediglich auf das blockweise Schreiben der Register 60000...60003, um eine Modbusadresse zu ändern oder ein Modul zu identifizieren.

## 1. Signalisierung bei bekannter Seriennummer auslösen („Modul finden“)

Voraussetzung:

Die Seriennummern der Module sind bekannt.

Ist dieselbe Busadresse mehreren Modulen zugewiesen (weil beispielsweise die Werks-Adresseinstellungen noch nicht geändert worden sind), kann die bekannte Seriennummer verwendet werden, um eine LED anzusteuern und dadurch das Modul zu identifizieren.

**i** Es kann auch eine Broadcast-Anfrage gestellt werden, um ein Modul mit bekannter Seriennummer (aber unbekannter Modbusadresse) blinken zu lassen.

### Master-Request

Function Code	0x10	1 Byte	
Startadresse	60000	2 Bytes	
Anzahl Register	4	2 Bytes	
Byte count	8	1 Byte	
Selektorwert	0	2 Bytes	Register 60000
Seriennummer HiWord	Serial High	2 Bytes	Register 60001
Seriennummer LoWord	Serial Low	2 Bytes	Register 60002
LED Blinkzeit	Flashing time (1...30 s)	1 Byte	Register 60003

## 2. Neue Busadresse bei bekannter Seriennummer zuweisen

Voraussetzung:

Die Seriennummern der Module sind bekannt.

Jedes Modul muss eine eigene Modbus-Adresse haben, über die es angesprochen werden kann. Ist dies in der Einrichtungsphase versäumt worden, so dass mehrere Module nun dieselbe Adresse haben (Werkseinstellung: 100), kann die bekannte Seriennummer als Erweiterung der Modbus-Adressierung verwendet werden. Die Register 60000...60003 müssen gemeinsam als Block geschrieben werden. So spricht nur das Modul an, dessen Busadresse sowie Seriennummer übereinstimmen.

### Master-Request

**i** *Es kann auch eine Broadcast-Anfrage gestellt werden, um einem Modul mit bekannter Seriennummer (aber unbekannter Modbusadresse) eine neue Modbusadresse zuzuweisen.*

Function Code	0x10	1 Byte	
Startadresse	60000	2 Bytes	
Anzahl Register	4	2 Bytes	
Byte count	8	1 Byte	
Selektorwert	1	2 Bytes	Register 60000
Seriennummer HiWord	Serial High	2 Bytes	Register 60001
Seriennummer LoWord	Serial Low	2 Bytes	Register 60002
Neue Busadresse	Bus address (1...247)	1 Byte	Register 60003

## 3. Mehrere Module am Bus mit gleicher Adresse identifizieren

Die Seriennummern der Module sind unbekannt.

Sollen Modulen neue Modbusadressen zugeordnet werden, müssen die Seriennummern bekannt sein. Wenn die Seriennummern nicht bekannt sind, müssen sie zunächst ausgelesen und den Modulen zugeordnet werden. Damit dies auch funktioniert, wenn Modbusadressen mehrfach vergeben sind, wird die Antwort jedes Moduls (9 Byte insgesamt) mit einer zufälligen Verzögerung gesendet. Bei mehreren Slaves mit derselben Busadresse besteht somit eine gewisse Wahrscheinlichkeit, dass die Antworten nicht kollidieren und vom Master gelesen werden können. Empfängt der Master eine korrekte Antwort, speichert er sie und wartet auf weitere Antworten, bis die Timeout-Zeit (700 ms) abgelaufen ist.

Wird einer korrekt gelesenen Seriennummer eine neue Busadresse zugewiesen, kann dieses Modul durch eine Funktion im Master von einer wiederholten Anfrage der Seriennummer ausgeschlossen werden.

### Master-Request

Function Code	0x03 (oder 0x04)	1 Byte
Startadresse	60001	2 Bytes
Anzahl Register	2	2 Bytes

**Technische Daten**
**Isolationskoordination nach IEC 60664-1**

Primärkreis.....	überwachte Primärleiter
Sekundärkreis.....	Anschlüsse Vcc, GND, A, B, S1, S2
Alle folgenden Angaben gelten für die Isolation zwischen Primär- und Sekundärkreis	
Bemessungsspannung.....	300 V
Überspannungskategorie.....	III
Bemessungs-Stoßspannung.....	4 kV
Einsatzhöhe.....	bis 3000 m über NN
Bemessung-Isolationsspannung.....	320 V
Verschmutzungsgrad.....	2
Sichere Trennung (verstärkte Isolierung).....	zwischen Primärkreis und Sekundärkreis
Spannungsprüfung nach IEC 61010-1.....	AC 2,2 kV

**Spannungsversorgung**

Versorgungsspannung $U_s$ .....	DC 12...24 V
Arbeitsbereich der Versorgungsspannung.....	$\pm 20\%$
Ripple.....	100 mV
Leistungsaufnahme.....	$< 0,75$ W

**Messkreis**

Innendurchmesser Primärleiteröffnung.....	15 mm
Messwertauswertung.....	DC, rms
Messbereich.....	AC/DC $\pm 300$ mA
Charakteristik nach IEC 60755.....	allstromsensitiv Typ B
$I_{dn1}$	
Ansprechwert.....	DC 3,5...100 mA (* 6 mA)
Ansprechtoleranz.....	0,7...1,0 x $I_{dn1}$
$I_{dn2}$	
Ansprechwert.....	rms 3,5...100 mA (* 30 mA)
Ansprechtoleranz	
DC...1 kHz.....	0,7...1,0 x $I_{dn2}$
1...2 kHz.....	1,0...2,0 x $I_{dn2}$
Ausgabebereich.....	0...100 mA (rms)
Auflösung.....	$< 0,2$ mA
Frequenzbereich.....	DC...2 kHz
Messzeit.....	180 ms

**Betriebsmessabweichung**

DC...500 Hz.....	$\pm(5\% + 0,5$ mA)
501...1000 Hz.....	$\pm(15\% + 0,5$ mA)
1...2 kHz.....	$-(50\% \pm 0,5$ mA)

**Zeitverhalten**

Ansprechzeit $t_{ge}$ (Relais-Schaltzeit von 10 ms berücksichtigt)	
bei $1 \times I_{dn}$ .....	$\leq 290$ ms
bei $2 \times I_{dn}$ .....	$\leq 140$ ms
bei $5 \times I_{dn}$ .....	$\leq 30$ ms
Wiederbereitschaftszeit $t_b$ .....	$\leq 2$ s

**Störgrößen**

Laststrom $I_n$ .....	32 A
-----------------------	------

### Ansprechwertzuordnung

$I_{An1}$ (DC) .....	S1
$I_{An2}$ (rms) .....	S2

### Ausgänge

Schnittstelle .....	RS-485
Protokoll .....	Modbus RTU
Schaltausgänge .....	Open Collector, nicht kurzschlussfest
Schaltvermögen .....	40 V / 50 mA
Ausgangsspannung LOW-Pegel .....	0 ... 0,6 V
Ausgangsspannung HIGH-Pegel .....	3,1 ... 3,6 V
Hysterese .....	≤ 30 %

### Umwelt/EMV

EMV .....	DIN EN 62020:2003 (VDE 0663), soweit anwendbar
Umgebungstemperatur (inkl. durchgeführte Primärleiter) .....	-25 ... +70 °C

### Klimaklassen nach IEC 60721

Ortsfester Einsatz (IEC 60721-3-3) .....	3K5 (ohne Betauung und Eisbildung)
Transport (IEC 60721-3-2) .....	2K11 (ohne Betauung und Eisbildung)
Langzeitlagerung (IEC 60721-3-1) .....	1K22 (ohne Betauung und Eisbildung)

### Mechanische Beanspruchung nach IEC 60721

Ortsfester Einsatz (IEC 60721-3-3) .....	3M4
Transport (IEC 60721-3-2) .....	2M4
Langzeitlagerung (IEC 60721-3-1) .....	1M12

### Sonstiges

Betriebsart .....	Dauerbetrieb
Einbaulage .....	beliebig
Schutzart .....	IP 30
Entflammbarkeitsklasse .....	UL94 V-0
Lebensdauer bei 40° C .....	10 Jahre
Software .....	D0604
Stecker (im Lieferumfang enthalten) .....	Phoenix Contact, PTSM 0,5/4-P-2,5

\* = Werkseinstellung

### Bestellangaben

Typ	Messbereich	$U_s$	Art.-Nr.
RCMB132-01	AC/DC ±100 mA	DC 12 ... 24 V	B94042136
Montagefuß MCCT20			B91080111



Alle Rechte vorbehalten.  
Nachdruck und Vervielfältigung  
nur mit Genehmigung des Herausgebers.

All rights reserved.  
Reprinting and duplicating  
only with permission of the publisher.

### Bender GmbH & Co. KG

Postfach 1161 • 35301 Grünberg • Deutschland  
Londorfer Str. 65 • 35305 Grünberg • Deutschland  
Tel.: +49 6401 807-0 • Fax: +49 6401 807-259  
E-Mail: info@bender.de • www.bender.de

### Bender GmbH & Co. KG

P.O. Box 1161 • 35301 Grünberg • Germany  
Londorfer Str. 65 • 35305 Grünberg • Germany  
Tel.: +49 6401 807-0 • Fax: +49 6401 807-259  
E-mail: info@bender.de • www.bender.de